






JEREMY ESQUIROL

INFORMATIONS ET CONTACT

-  32 ans
-  6 impasse des mésanges
31490 Léguevin
-  06 35 32 33 38
-  jeremy31880@gmail.com
-  <https://www.cv.cpjnet.fr>

PROFIL

Véritable couteau suisse, durant mes 8 ans d'expérience chez Occitaline, j'ai évolué sur de nombreux domaines bien que spécialisé dans le développement logiciel embarqué bas niveau.

J'ai réalisé ou encadré la plupart des développements et mis en place la plupart de nos procédures telles que les gestions de versions ou de fabrication. Je suis aussi en charge du support technique.

Passionné, le développement est aussi un hobby. Je réalise des projets personnels généralement basés sur des plateformes telles que Raspberry PI ou ESP32.

Curieux, j'aime découvrir de nouvelles technologies sur lesquelles je me forme sur mon temps libre, telle que la programmation web (HTML/CSS, JS), l'administration linux ou des outils (git, Jira, IDE jetbrains ...). Outils que je propose ensuite d'utiliser dans le cadre professionnel selon leur intérêt.

COMPETENCES

C
C++
SQL
Bash
Python
Linux / Linux embarqué
Yocto / Buildroot
Communication réseau

LOISIRS

Sport : foot, padel, squash
Voyages

DEVELOPPEUR LOGICIEL EMBARQUE

PARCOURS PROFESSIONNEL

Occitaline (PME – 4 employés) | Ingénieur développement logiciel embarqué | 09/2013 - actuel

Responsable du développement de produits pour réseaux de GTB : Routeurs IP/ bus de terrains, concentrateurs de données, capteurs LoRaWAN...

Actif sur tout le cycle de vie des produits :

- Aide à la définition des besoins matériels. Sélection SOM/devkits.
- Spécification et design logiciel.
- Mise en place environnement de développement :
 - o GIT (Gitlab), Eclipse CDT, CLion, IAR, STM32CubeIDE, J-Link.
- Codage, essentiellement C ou C++, un peu d'assembleur (ARMv7-M) :
 - o Intégration Linux aux plateformes matérielles, basées sur ARMv7 (Imx6ull/imx7d). Customisation kernel, Device Tree, build (Yocto ou Buildroot), gestion des packages. Intégration uBoot.
 - o Développement Drivers :
 - Protocol driver pour bus SPI (master).
 - Driver écran LCD interface parallèle 8bits, support framebuffer.
 - Driver gestion IRQs.
 - o Sécurité : Configuration et sécurisation des produits (gestion des utilisateurs/droits, firewall, chiffage, secure boot...).
 - o Réseau : Développement C/C++ des piles logicielles pour les protocoles de GTB Lonworks, Modbus et BACnet (linux) et de leurs transceivers (C baremetal ou FreeRTOS sur ARM cortex-M0/M4). Développement d'une librairie C pour capteur LoRaWAN sur microcontrôleur ARM Cortex-M4, OS temps réel (MQX).
- Design, développement et maintien des moyens de tests et production (C#, SQL, bash).
- Livraison, support/formation client et maintien en condition opérationnelle.

SOGETI High Tech | Stage M2 | 03/2013 - 09/2013

Développement en ADA d'un outil en lien avec l'environnement de codage automatique des commandes de vol des AIRBUS A330/A340. Projet sous contrainte DO178-B.

Rédaction documents de conceptions / tests, programmation, tests.

Newron System | Stage L3 pro | 04/2010 - 07/2010

Preuve de concept : Test faisabilité portage de l'environnement .NET DoMoov de Newron System sur un SOM ARM sous linux grâce à MONO. Cross-compilation, customisation kernel.

Cristal Controls (Québec) | Stage DUT | 04/2009 - 09/2009

Conception d'un minuteur mural sur batterie pour allumage de foyer au gaz. Développement C sur MC68HC11, rédaction manuel utilisateur.

Université Paul Sabatier Toulouse | MASTER 2 | 2011 - 2013

M1/M2 Électronique, Électrotechnique et Automatique, option Automatique, Sûreté de Fonctionnement et Systèmes Temps-Réels.

Université Paul Sabatier Toulouse | Licence | 2010 - 2011

Licence Électronique, Électrotechnique et Automatique.

Université Paul Sabatier Toulouse | DUT + Licence pro | 2007 - 2010

DUT Génie Électrique et Informatique Industrielle, option automatique, suivi d'une licence professionnelle Conception et Commande des Systèmes Électriques Embarqués.